

Einschaliges Hyperboloid

Prof. Dr. Dörte Haftendorn, MuPAD 4, Juni 08 Update 29. Juni 08

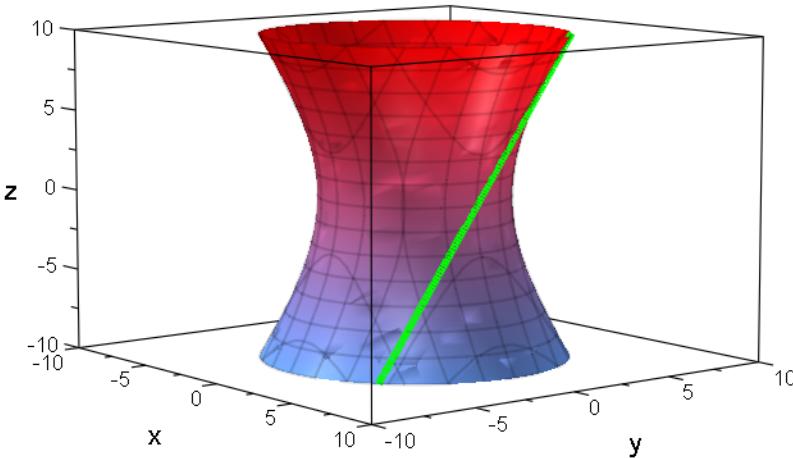
Web: <http://haftendorn.uni-lueneburg.de> www.mathematik-verstehen.de

Eine Gerade, die windschief zur z-Achse ist, dreht sich um die z-Achse.
Erst ist hier das Ergebnis gezeichnet.

```
f:=4:c:=2:  
hy:=plot::Implicit3d(x^2/f^2+y^2/f^2-z^2/(f^2*c^2)=1,  
x=-10..10,y=-10..10,z=-10..10, Mesh=[20,20,20]):  
ger:=plot::Curve3d([f,r,r*c],r=-5..5,  
LineWidth=1,LineColor=[0,1,0]);  
  
plot::Curve3d([4, r, 2·r], r = -5 .. 5)
```

Rotations-Hyperboloid mit erzeugender Gerade, letztere in Parameterdarstellung

```
plot(hy,ger)
```

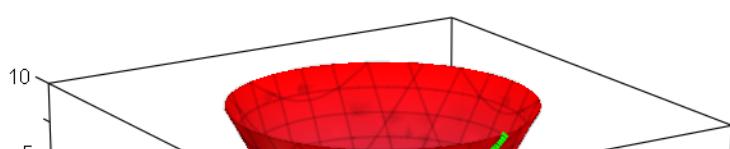


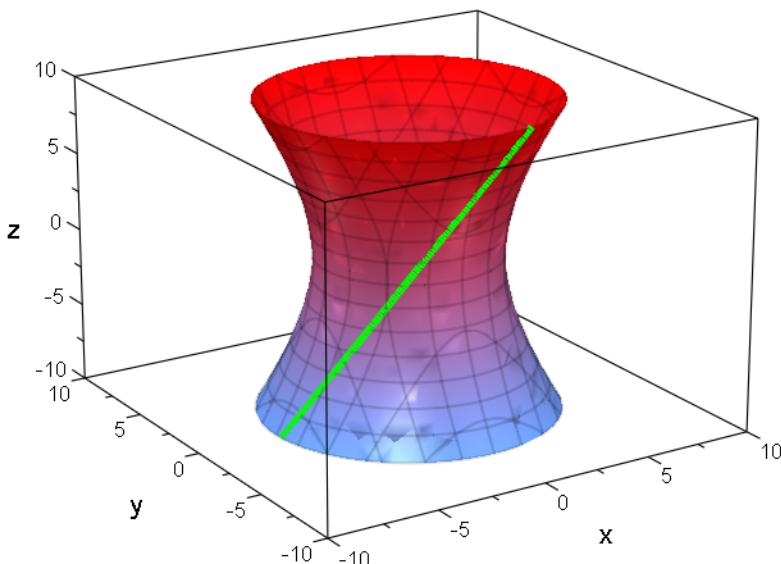
Nun soll die Gerade sich drehen um die z-Achse

```
A:=matrix([[cos(t),-sin(t),0],[sin(t),cos(t),0],  
[0,0,1]]);
```

$$\begin{pmatrix} \cos(t) & -\sin(t) & 0 \\ \sin(t) & \cos(t) & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

```
gera:=plot::Curve3d([f*cos(t)-r*sin(t),f*sin(t)+r*cos(t),  
r*c],r=-5..5, t=0..2*PI, LineWidth=1,  
LineColor=[0,1,0]):  
plot(hy,gera)
```





animieren durch Anklicken!
Natürlich ist der Einheitsvektor der z-Achse der Eigenvektor der Matrix A zum Eigenwert 1.

Ev:= linalg::eigenvectors(A)

$$\left[\left[\cos(t) - \sin(t) \cdot i, 1, \begin{bmatrix} -i \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \right], \left[\cos(t) + \sin(t) \cdot i, 1, \begin{bmatrix} i \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \right], \left[1, 1, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right] \right]$$

Volumenberechnung

Für $y=0$ wird nach x^2 aufgelöst, der dann rechts stehende Term ist der, der über z zu integrieren ist.

**hold(x^2/f^2+y^2/f^2-z^2/(f^2*c^2)=1);
hold(x^2=f^2+z^2/c^2)**

$$\frac{x^2}{f^2} + \frac{y^2}{f^2} - \frac{z^2}{f^2 \cdot c^2} = 1$$

$$x^2 = f^2 + \frac{z^2}{c^2}$$

**2*PI*int(f^2+z^2/c^2, z);
2*PI*int(f^2+z^2/c^2, z=0..10);
Vhyp:=float(%/PI)*PI**

$$\frac{\pi \cdot z \cdot (z^2 + 192)}{6}$$

$$\frac{1460 \cdot \pi}{3}$$

$$486.666667 \cdot \pi$$

Berechnung des oberen Radius bei Höhe 10 von der Mitte aus.

hyp:=x^2/f^2+y^2/f^2-z^2/(f^2*c^2)=1

$$\frac{x^2}{16} + \frac{y^2}{16} - \frac{z^2}{64} = 1$$

$$\frac{x^2}{16} + \frac{y^2}{16} - \frac{z^2}{64} = 1$$

```

solve((hyp|z=10)|y=0,x);
solve((hyp|z=-10)|y=0,x);

{-sqrt(41), sqrt(41)}

{-sqrt(41), sqrt(41)}

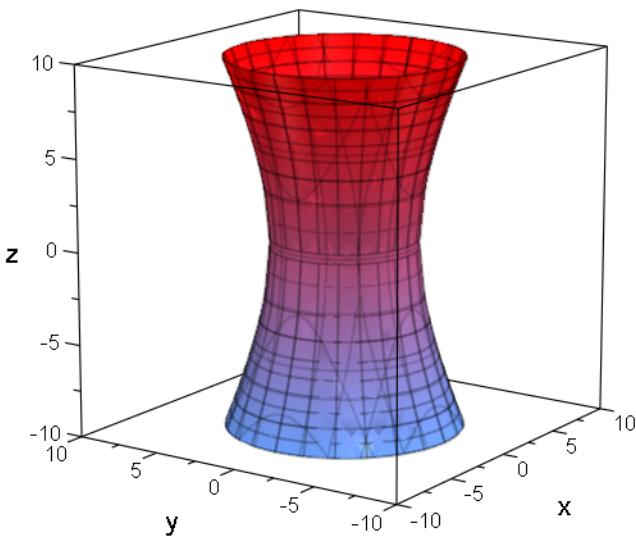
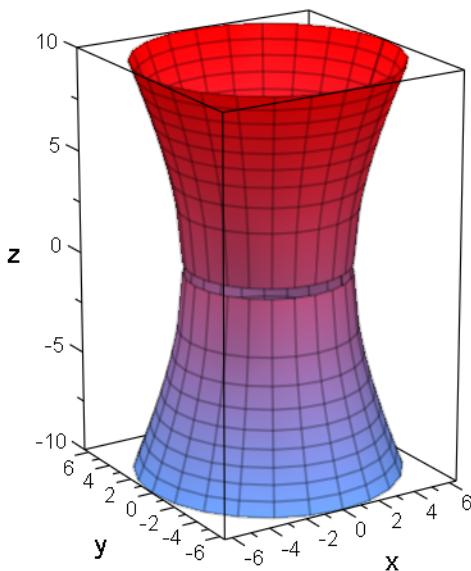
```

Das durch Rotationsbilder erzeugte Hyperboloid passt genau.

```

ob:=plot::ZRotate(c*sqrt(x^2-f^2),x=0..sqrt(41)):
unt:=plot::ZRotate(-c*sqrt(x^2-f^2),x=0..sqrt(41)):
plot(ob,unt);
plot(ob,unt, hy)

```



Volumen eines umfassenden Zylinders
oder eines innen liegenden Kegels

```

Vzyl:=PI*41*20;
Vkeg:=2*PI*41*10/3;

```

```
Vkeg:=2*PI*41*10/3;  
2.0*PI*41*10/3;
```

$$820 \cdot \pi$$

$$\frac{820 \cdot \pi}{3}$$

$$273.3333333 \cdot \pi$$

Berechnung der beiden Kegelstümpfe
kleinerer Radius

```
solve( (hyp | z=0) | y=0 ,x)
```

$$\{-4, 4\}$$

Kegelstumpf-Volumenformel

```
hold(Vst=PI/3*(R^2+r*R+r^2)*h)
```

$$Vst = \frac{\pi}{3} \cdot (R^2 + r \cdot R + r^2) \cdot h$$

2 solche Stümpfe

```
2*float(1/3*(41+4*sqrt(41)+16)*10)*PI;
```

```
Vhyp
```

$$550.7499797 \cdot \pi$$

$$486.6666667 \cdot \pi$$

Das passt sehr schön so.